

Fecha del CVA	17/05/2023
---------------	------------

Parte A. DATOS PERSONALES

Nombre	Vidal		
Apellidos	Moreno Rodilla		
Sexo	Hombre	Fecha de Nacimiento	
DNI/NIE/Pasaporte			
URL Web			
Dirección Email	vmoreno@usal.es		
Open Researcher and Contributor ID (ORCID)	0000-0002-9411-3158		

A.1. Situación profesional actual

Puesto	Profesor Titular de Universidad		
Fecha inicio	1999		
Organismo / Institución	Universidad de Salamanca		
Departamento / Centro	Facultad de Ciencias / Universidad de Salamanca		
País		Teléfono	
Palabras clave	Inteligencia artificial; Robótica; Arquitecturas de control de robots		

A.3. Formación académica

Grado/Master/Tesis	Universidad / País	Año
Ciencias	Universidad de Salamanca	1996
Licenciado en Ciencias Físicas	Universidad de Salamanca	1990

Parte B. RESUMEN DEL CV

El profesor Dr. Vidal Moreno Rodilla es Licenciado en Ciencias Físicas (Electrónica y Automática) y Doctor en Ciencias por la universidad de Salamanca. Pertenece al área de Ingeniería de Sistemas y Automática, donde imparte docencia en titulaciones de Grado y Máster en materias relacionadas con los Sistemas Inteligentes, la Inteligencia Artificial, Automática y Control, los Robots Autónomos y Navegación de Robots. Actualmente es director del Máster Universitario en Ingeniería Informática. Respecto a su labor investigadora, es director del Grupo de Investigación Reconocido: "Robótica y Sociedad", donde ha dirigido más de 15 Tesis Doctorales y Trabajos Fin de Máster relacionados con la Robótica y la Inteligencia Artificial. Ha sido director y ha participado en multitud de proyectos de investigación de ámbito nacional y autonómico financiado por entidades públicas. Además, ha sido director y miembro del equipo investigador de más de 40 proyectos de desarrollo e innovación industrial con empresas privadas del sector cárnico, nuclear, médico, seguridad, medioambiental, etc. Es autor de más de 100 publicaciones en revistas, comunicaciones a congresos, presentaciones en jornadas, etc., así como, editor de 2 números especiales en revistas indexadas sobre Robótica Colaborativa. También, es autor de 2 patentes en explotación y cuenta con 3 sexenios de investigación reconocidos.

Parte C. LISTADO DE APORTACIONES MÁS RELEVANTES

C.1. Publicaciones más importantes en libros y revistas con "peer review" y conferencias

AC: Autor de correspondencia; (nº x / nº y): posición firma solicitante / total autores. Si aplica, indique el número de citas

- 1 **Artículo científico.** Campanón-Toro, M.V. ; Esther María Moreno Rodilla; Gallardo-Higueras, A. ; et al; Dávila, I. J.; Moreno, V.(9/12). 2022. Changes in Sensitization Patterns in the Last 25 Years in 619 Patients with Confirmed Diagnoses of Immediate Hypersensitivity Reactions to Beta-Lactams. *Biomedicines*. 10/7. <https://doi.org/10.3390/biomedicines10071535>
- 2 **Artículo científico.** Maria Valle Campanon; Esther María Moreno Rodilla; Gallardo-Higueras, A. ; et al; Dávila, I. J.; Moreno, V.(5/14). 2022. Sensitization phenotypes in immediate hypersensitivity to cephalosporins: A cluster analysis study. *Journal of investigational allergology & clinical immunology*. 32/6. ISSN 1018-9068. <https://doi.org/10.18176/jiaci.0785>
- 3 **Artículo científico.** E.M. Moreno ; Esther María Moreno Rodilla; Moreno, V.; et al; Dávila, I. J.(2/14). 2020. Usefulness of an Artificial Neural Network in the Prediction of beta-Lactam Allergy. *Journal of Allergy and Clinical Immunology: In Practice*. 8/9, pp.2974-2982. ISSN 2213-2198. <https://doi.org/10.1016/j.jaip.2020.07.010>
- 4 **Artículo científico.** María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Juan Alberto García Esteban; Blanco, F. J.; González- Martín M. I.; Vivar-Quintana, A. M.; Revilla, I.(2/7). 2020. Accurate prediction of sensory attributes of cheese using near-infrared spectroscopy based on artificial neural network. *Sensors*. 20/12, pp.1-16. ISSN 1424-8220. <https://doi.org/10.3390/s20123566>
- 5 **Artículo científico.** Francisco Javier Serrano Rodríguez; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Raúl Alves Santos. (2/4). 2020. Semantic localization system for robots at large indoor environments based on environmental stimuli. *Sensors*. 20/7. ISSN 1424-8220. <https://doi.org/10.3390/s20072116>
- 6 **Artículo científico.** Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Juan Alberto García Esteban; Francisco Javier Serrano Rodríguez; Pablo Alonso Hernández; Felipe Hernández Zaballos; Juanes, J. A.(1/7). 2019. Software Suite Training Tool for MSK Exploration and Botulinum Toxin Infiltration Based on Ultrasound Imaging for the Spasticity Treatment. *Journal of Medical Systems*. 43/238. ISSN 0148-5598. <https://doi.org/10.1007/s10916-019-1331-4>
- 7 **Artículo científico.** Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Juan Alberto García Esteban; Felipe Hernández Zaballos; PABLO ALONSO HERNANDEZ; Francisco Javier Serrano Rodríguez. (1/6). 2019. HUSP: A Smart Haptic Probe for Reliable Training in Musculoskeletal Evaluation Using Motion Sensors. *Sensors*. 19/1. ISSN 1424-8220. <https://doi.org/10.3390/s19010101>
- 8 **Artículo científico.** Francisco Javier Serrano Rodríguez; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Jesús Fernando Rodríguez Aragón; Raúl Alves Santos; Carlos Fernández Caramés. (3/6). 2017. The complete integration of MissionLab and CARMEN. *International Journal of Advanced Robotic Systems*. 14/3, pp.1-13. ISSN 1729-8806. <https://doi.org/10.1177/1729881417703565>
- 9 **Artículo científico.** Carlos Fernández Caramés; Francisco Javier Serrano Rodríguez; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Jesús Fernando Rodríguez Aragón; Raúl Alves Santos. (3/6). 2016. A real-time indoor localization approach integrated with a Geographic Information System (GIS). *Robotics and autonomous systems*. 75, pp.475-489. ISSN 0921-8890. <https://doi.org/10.1016/j.robot.2015.08.005>
- 10 **Artículo científico.** María Belén Curto Diego; Moreno, V.(2/2). 2016. Robotics in education. *Journal of intelligent & robotic systems*. 81, pp.3-4. ISSN 0921-0296. <https://doi.org/10.1007/s10846-015-0314-z>
- 11 **Artículo científico.** Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Kathia Pittí ; Jesús Fernando Rodríguez Aragón. (3/5). 2015. Improving Robotics Teaching in the Computer Engineering Degree through the Action-Research Approach. *International Journal of Engineering Education*. 31/3, pp.798-804. ISSN 0949-149X.
- 12 **Artículo científico.** Kathia Pittí ; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; M.J.R.Conde; Jesús Fernando Rodríguez Aragón. (3/5). 2014. Using Robotics as a Learning Tool in Latin America and Spain. *VAEP-RITA*. 9/4, pp.144-150. ISSN 2255-5706. <https://doi.org/10.1109/RITA.2014.2363009>

- 13 Artículo científico.** JAVIER NIETO BLASCO; Juanes, J. A.; PABLO ALONSO HERNANDEZ; María Belén Curto Diego; Felipe Hernández Zaballos; Moreno, V.(6/6). 2014. Simulador ecográfico: utilidad como herramienta de formación para la infiltración de toxina botulínica ecoguiada. *Voices dos Vales*. 6. ISSN 2238-6424.
- 14 Artículo científico.** Carlos Fernández Caramés; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Jesús Fernando Rodríguez Aragón; Francisco Javier Serrano Rodríguez. (2/5). 2014. A real-time door detection system for domestic robotic navigation. *Journal of intelligent & robotic systems*. 76, pp.119-136. ISSN 0921-0296. <https://doi.org/10.1007/s10846-013-9984-6>
- 15 Artículo científico.** JAVIER NIETO BLASCO; Juanes, J. A.; PABLO ALONSO HERNANDEZ; María Belén Curto Diego; Felipe Hernández Zaballos; Moreno, V.; Ruisoto, P.(6/7). 2014. Computerized-Aid Medical Training: Ecographic Simulator For Echo-Guided Infiltration Of Botulinic Toxin. *Journal Information Technology Research*. 7/2. ISSN 1938-7857. <https://doi.org/10.4018/JITR>
- 16 Artículo científico.** Milton Carlos Soto Barajas; González- Martín M. I.; Javier Salvador-Esteban ; et al; María Belén Curto Diego; Moreno, V.(5/10). 2013. Prediction of the type of milk and degree of ripening in cheeses by means of artificial neural networks with data concerning fatty acids and near infrared spectroscopy. *Talanta*. 116, pp.50-55. ISSN 0039-9140. <https://doi.org/10.1016/j.talanta.2013.04.043>
- 17 Artículo científico.** Francisco Javier Serrano Rodríguez; Jesús Fernando Rodríguez Aragón; María Belén Curto Diego; Moreno, V.(4/4). 2011. Multi-agent cooperation for advanced teleoperations of a industrial forklift in a real-time environment. *Multiagent and Grid Systems An International Journal*. 88, pp.57-62. ISSN 1574-1702. https://doi.org/10.1007/978-3-642-19875-5_7
- 18 Artículo científico.** Kathia Pittí ; María Belén Curto Diego; Moreno, V.(3/3). 2010. Constructionist experiences with educational robotics at the International Center for Advanced Technologies. *Teoría de la Educación: Educación y Cultura en la Sociedad de la Información TESI*. 11/11, pp.310-329. ISSN 1138-9737.
- 19 Artículo científico.** Carlos Fernández Caramés; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Vicente, J. A.(2/4). 2010. Clustering and line detection in laser range measurements. *Robotics and autonomous systems*. 58/5, pp.720-726. ISSN 0921-8890. <https://doi.org/10.1016/j.robot.2009.10.008>
- 20 Artículo científico.** María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Carlos Fernández Caramés; Anibal Chehayeb ; Raúl Alves Santos. (2/5). 2009. Applying a Software Framework for Supervisory Control of a PLC-Based Flexible Manufacturing Systems. *International journal of advanced manufacturing technology*. 48, pp.663-669. ISSN 0268-3768.
- 21 Artículo científico.** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.(2/4). 2006. Collision Detection trough Deconstruction of Articulated Objects. *Lect notes artif int*. 4069, pp.165-174. ISSN 0302-9743.
- 22 Artículo científico.** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.(2/4). 2005. A Mathematical Formalism for the Evaluation of C-Space for Redundant Robots. *Lect notes artif int*. 3643, pp.596-601. ISSN 0302-9743.
- 23 Artículo científico.** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.(2/4). 2004. Assesing Methods for the Evaluation of the Configuration Space for Planar Revolute Manipulators. *Journal of Computational Methods in Sciences and Engineering*. 4, pp.149-156. ISSN 1472-7978.
- 24 Artículo científico.** Therón, R.; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; García, F. J.(4/5). 2002. Parallelism and robotics: The perfect marriage. *Crossroads Online*. 8, Nº 3. ISSN 1528-4980.
- 25 Capítulo de libro.** Juan Alberto García Esteban; Luis Piardi ; Paulo Leitão ; María Belén Curto Diego; Moreno, V.(5/5). 2021. Proceedings of 4th IEEE International Conference on Industrial Cyber-Physical Systems (ICPS). An Interaction Strategy for Safe Human Co-Working with Industrial Collaborative Robots. *IEEE*. pp.585-590. ISBN 978-1-7281-6207-2. <https://doi.org/10.1109/ICPS49255.2021.9468160>

- 26 Capítulo de libro.** Juan Alberto García Esteban; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Beatriz Martínez Domínguez. (3/4). 2018. Proceedings 15th International Conference on Informatics in Control, Automation and Robotics (ICINCO). Quality Control Monitoring by using Artificial Neural Networks for an Iberian Ham Industry. SciTePress. 2, pp.628-635. ISBN 978-989-758-321-6. <https://doi.org/10.5220/0006911506380645>
- 27 Capítulo de libro.** Juan Alberto García Esteban; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; González- Martín M. I.; Revilla, I.; Vivar-Quintana, A. M.(3/6). 2018. Proceedings of INDIN2018 - IEEE 16th International Conference on Industrial Informatics. A digitalization strategy for quality control in food industry based on Artificial Intelligence techniques. IEEE. 1, pp.221-226. ISBN 978-1-5386-4830-8. <https://doi.org/10.1109/INDIN.2018.8471994>
- 28 Capítulo de libro.** María Belén Curto Diego; Moreno, V.(2/2). 2013. Proceedings of 1st International Conference of Technological Ecosystems for Enriching Multiculturality. A robot in the classroom. ACM, INC. pp.295-297. ISBN 978-1-4503-2345-1.
- 29 Capítulo de libro.** Kathia Pittí ; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Román Ontiyuelo. (3/4). 2012. Proceedings of 3rd International Conference on Robotics in Education (RiE 2012). CITA: Promoting Technological Talent through Robotics. pp.113-120.
- 30 Capítulo de libro.** FCO JAVIER SERRANO RODRIGUEZ; González-Talaván, G.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Jesús Fernando Rodríguez Aragón; Moreno-Montero, A. M.(4/6). 2010. Proceedings WEBIST 2010. VOIPINTEGRATION: VOIP CONTROL AND PROCESSING SYSTEM. 1. ISBN 978-989-674-025-2.
- 31 Capítulo de libro.** Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Therón, R.(2/4). 2005. Proceedings of the IEEE International Conference on Robotics and Automation. C-space Evaluation for Mobile Robot at Large Workspaces. IEEE. pp.3445-3450. ISBN 0-7803-8917-X.
- 32 Capítulo de libro.** Roberto Therón Sánchez; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.(4/4). 2005. EUROCAST 2005: Cast and Tools for Robotics, Vehicular and Communication Systems. A Mathematical Formalism for the Evaluation of C-Space for Redundant Robots. SPRINGER VERLAG. pp.305-308. ISBN 84-689-02432-5.
- 33 Capítulo de libro.** Therón, R.; Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego. (3/4). 2004. Proceedings of the the 5th IFAC/EURON Symposium on Intelligent Autonomous Vehicles - IAV2004. Hierarchical C-Space evaluation for mobile robots. IFAC.
- 34 Capítulo de libro.** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.(2/4). 2003. Proceedings of the IEEE 11th International Conference on Advanced Robotics.Configuration Space of 3D Mobile Robots: Parallel Processing. IEEE. pp.210-215. ISBN 972-96889-8-2.
- 35 Capítulo de libro.** Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Therón, R.(2/4). 2003. Proceedings of the IEEE 11th International Conference on Advanced Robotics.C-space evaluation using Hierarchical Data Structures. IEEE. pp.1623-1628. ISBN 972-96889-8-2.
- 36 Capítulo de libro.** María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Therón, R.; Blanco, F. J.(2/4). 2002. Proceedings of the 2002 IEEE(RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems. Obstacle Evaluation of the Configuration Space for Cylindrical Manipulators. IEEE. pp.1669-1674. ISBN 0-7803-7399-5.
- 37 Capítulo de libro.** Moreno, V.; Sanz, E.; Blanco, F. J.(1/3). 1997. Proceedings of CIRA-97- IEEE International Symposium on Computational Intelligence in Robotics and Automation. Parallel path planning with temporal parameterization. IEEE. pp.102-107. ISBN 0-8186-8138-1.

C.4. Actividades de transferencia de tecnología/conocimiento y explotación de resultados

DISPOSITIVO PARA EL APRENDIZAJE DE LA EXPLORACIÓN ECOGRÁFICA BASADO EN LA SIMULACIÓN POR ORDENADOR 201700521 España. 23/04/2018. SIMDEMEDI SALAMANCA, S.L..