



**Francisco Javier Blanco
Rodríguez**

Generado desde: Universidad de Salamanca
Fecha del documento: 15/12/2017

v 1.4.0

d7bb6590a8aa6b91a404205c011b0bde

**Francisco Javier Blanco Rodríguez**

Apellidos: **Blanco Rodríguez**
 Nombre: **Francisco Javier**
 DNI:
 ORCID: **0000-0002-0964-9215**
 ResearcherID: **V-5573-2017**
 Fecha de nacimiento:
 Sexo: **Hombre**
 Nacionalidad: **España**
 País de nacimiento: **España**
 Provincia de contacto: **Salamanca**
 Dirección de contacto:
 Código postal: **37008**
 País de contacto: **España**
 Ciudad de contacto: **SALAMANCA**
 Teléfono fijo:
 Correo electrónico: **fjblanco@usal.es**

Situación profesional actual**Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca**Departamento:** Universidad de Salamanca, Facultad de Ciencias**Categoría profesional:** Profesor Contratado Doctor **Gestión docente (Sí/No):** No**Fecha de inicio:** 01/12/2008**Modalidad de contrato:** Contrato laboral temporal **Régimen de dedicación:** Tiempo completo**Funciones desempeñadas:** Profesor Contratado Doctor**Cargos y actividades desempeñados con anterioridad**

	Entidad empleadora	Categoría profesional	Fecha de inicio
1	Universidad de Salamanca	Profesor Ayudante Doctor	01/10/2004
2	Universidad de Salamanca	Profesor Ayudante Doctor	01/09/2004
3	Universidad de Salamanca	P. Asociado	21/03/2002
4	Universidad de Salamanca	Profesor Asociado	25/10/1999
5	Universidad de Salamanca	P. Asociado	29/11/2001
6	Universidad de Salamanca	P. Asociado	16/07/2001
7	Universidad de Salamanca	P. Asociado	26/03/2001
8	Universidad de Salamanca	P. Asociado	25/10/1999
9	Universidad de Salamanca	Becario FPI	01/01/1998



- 1 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Departamento: Facultad de Ciencias
Ciudad entidad empleadora: España
Categoría profesional: Profesor Ayudante Doctor
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 01/10/2004 - 30/11/2008 **Duración:** 4 años - 2 meses
- 2 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Categoría profesional: Profesor Ayudante Doctor
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 01/09/2004 - 30/11/2008 **Duración:** 4 años - 3 meses
- 3 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Departamento: Facultad de Ciencias
Ciudad entidad empleadora: España
Categoría profesional: P. Asociado
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 21/03/2002 - 30/09/2004 **Duración:** 2 años - 6 meses - 9 días
- 4 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Categoría profesional: Profesor Asociado
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 25/10/1999 - 30/09/2004 **Duración:** 4 años - 11 meses - 5 días
- 5 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Departamento: Facultad de Ciencias
Ciudad entidad empleadora: España
Categoría profesional: P. Asociado
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 29/11/2001 - 20/03/2002 **Duración:** 3 meses - 20 días
- 6 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Departamento: Facultad de Ciencias
Ciudad entidad empleadora: España
Categoría profesional: P. Asociado
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 16/07/2001 - 28/11/2001 **Duración:** 4 meses - 12 días
- 7 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Departamento: Facultad de Ciencias
Ciudad entidad empleadora: España
Categoría profesional: P. Asociado
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 26/03/2001 - 15/07/2001 **Duración:** 3 meses - 19 días
- 8 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Departamento: Facultad de Ciencias
Ciudad entidad empleadora: España
Categoría profesional: P. Asociado
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 25/10/1999 - 25/03/2001 **Duración:** 1 año - 5 meses
- 9 Entidad empleadora:** Universidad de Salamanca
Categoría profesional: Becario FPI
Gestión docente (Sí/No): No
Fecha de inicio-fin: 01/01/1998 - 24/10/1999 **Duración:** 1 año - 9 meses - 23 días



Formación académica recibida

Titulación universitaria

Estudios de 1º y 2º ciclo, y antiguos ciclos (Licenciados, Diplomados, Ingenieros Superiores, Ingenieros Técnicos, Arquitectos)

Nombre del título: Licenciado en Ciencias Físicas

Entidad de titulación: Universidad de Salamanca

Fecha de titulación: 01/07/1996

Título homologado: No

Doctorados

Programa de doctorado: Doctor por la Univ. Salamanca

Entidad de titulación: Universidad de Salamanca

Fecha de titulación: 20/06/2003

Doctorado Europeo: No

Director/a de tesis: Vidal Moreno Rodilla

Mención de calidad: No

Premio extraordinario doctor: No

Título homologado: No

Conocimiento de idiomas

Idioma	Comprensión auditiva	Comprensión de lectura	Interacción oral	Expresión oral	Expresión escrita
Inglés		C1	B1	B1	C1

Actividad docente

Dirección de tesis doctorales y/o proyectos fin de carrera

1 Título del trabajo: Aplicación Web para la gestión del SEFYD

Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera

Entidad de realización: Universidad de Salamanca

Alumno/a: Juan Carlos Gómez Trapero

Calificación obtenida: 8 Notable

Fecha de defensa: 16/07/2009

Doctorado Europeo: No

Mención de calidad: No



- 2** **Título del trabajo:** Ampliación del núcleo ejecutivo Syndex para el microprocesador PIC18
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Codirector/a tesis: María Belén Curto Diego; Vicente, J. A.
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Alumno/a: Rafael Cerezo Martín
Calificación obtenida: Aprobado
Fecha de defensa: 17/03/2009
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No
- 3** **Título del trabajo:** Aplicacion web para una empresa de pinturas y programa para la facturacion
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Alumno/a: Sendoa Moronta Rodrigo
Calificación obtenida: Notable
Fecha de defensa: 17/03/2009
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No
- 4** **Título del trabajo:** Comparativa de implementaciones J2EE del patrón MVC en arquitectura SOA
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Alumno/a: Sebastian de Prada Gato
Calificación obtenida: Sabresaliente
Fecha de defensa: 16/03/2009
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No
- 5** **Título del trabajo:** Hesperia Web 1.0 . Ampliación de una herramienta del entorno de investigación colaborativa en PaleoClimatología
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Codirector/a tesis: Therón, R.
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Alumno/a: Jesús Mario García Marín
Calificación obtenida: Sobresaliente
Fecha de defensa: 04/2008
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No
- 6** **Título del trabajo:** Software De Control Para Un Dispositivo PAN-TILT
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Codirector/a tesis: Moreno, A. M.
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Alumno/a: Jose Antonio Ata Rodríguez
Calificación obtenida: SOBRESALIENTE
Fecha de defensa: 20/09/2007
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No



- 7** **Título del trabajo:** Arquitectura Software Y Hardware Para La Automatización De Una Carretilla Industrial
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Codirector/a tesis: María Belén Curto Diego
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Alumno/a: Raquel Sánchez Pérez
Calificación obtenida: Sobresaliente
Fecha de defensa: 11/07/2007
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No
- 8** **Título del trabajo:** Procesamiento de señales y comunicaciones en Java: Entorno de colaboración Profesor-alumno
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Codirector/a tesis: María Belén Curto Diego
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Fecha de defensa: 03/03/2006
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No
- 9** **Título del trabajo:** Herramienta de Apoyo a la Docencia en el Ámbito de la Programación
Tipo de proyecto: Proyecto Final de Carrera
Codirector/a tesis: Therón, R.
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Alumno/a: Diego Blázquez
Calificación obtenida: Sobresaliente
Fecha de defensa: 01/03/2006
Doctorado Europeo: No
Mención de calidad: No

Participación en proyectos de innovación docente

- 1** **Título del proyecto:** ELABORACIÓN DE CONTENIDOS AUDIOVISUALES PARA LA ASIGNATURA DE INFORMÁTICA EN EL GRADO EN INGENIERÍA QUÍMICA.
Ciudad entidad realización: España
Tipo de participación: Colaborador
Régimen de dedicación: Tiempo completo
Nombre del investigador/a principal (IP): Blanco, F. J.
Nº de participantes: 7
Tipo de convocatoria: Competitivo
Ámbito geográfico: Otros
Fecha de inicio-fin: 14/06/2011 - 30/06/2012
- 2** **Título del proyecto:** Programación de comportamientos en robot comercial ROOMBA
Ciudad entidad realización: España
Nombre del investigador/a principal (IP): María Belén Curto Diego
Nº de participantes: 7
Entidad financiadora: UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Tipo de convocatoria: Competitivo
Ámbito geográfico: Otros
Fecha de inicio-fin: 30/05/2011 - 30/06/2012



- 3 Título del proyecto:** Diseño y elaboración de contenidos audiovisuales para la docencia en la materia de robótica
Ciudad entidad realización: España
Aportación al proyecto: Diseño y elaboración de contenidos audiovisuales para la docencia en la materia de robótica
Nombre del investigador/a principal (IP): Blanco, F. J.
Nº de participantes: 6
Entidad financiadora: Universidad de Salamanca
Tipo de convocatoria: Competitivo
Ámbito geográfico: Otros
Fecha de inicio-fin: 01/09/2009 - 30/06/2010

Experiencia científica y tecnológica

Actividad científica o tecnológica

Proyectos de I+D+i financiados en convocatorias competitivas de Administraciones o entidades públicas y privadas

- 1 Nombre del proyecto:** Plataforma Virtual para la creación de un Sistema Inteligente en la Predicción de Atributos Sensoriales de Jamón Ibérico (Ham Taste)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Autonómica
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.
Nº de investigadores/as: 8
Entidad/es financiadora/s: FUNDACION GENERAL UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Fecha de inicio-fin: 01/03/2017 - 01/12/2017 **Duración:** 9 meses
Cuantía total: 10.000 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 2 Nombre del proyecto:** Sistema Inteligente de predicción de atributos sensoriales de quesos basado en NIR (i-Catador de Quesos)
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.
Nº de investigadores/as: 7
Entidad/es financiadora/s: FUNDACION GENERAL UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Cód. según financiadora: USAL2016
Fecha de inicio-fin: 01/01/2016 - 30/12/2016 **Duración:** 11 meses - 29 días
Cuantía total: 14.500 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo



- 3** **Nombre del proyecto:** Creación de Material para Prácticas de Estructuras de Datos Complejas
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Otros
Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Polo, M. J.
Nº de investigadores/as: 8
Entidad/es financiadora/s: UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Cód. según financiadora: ID2012/193
Fecha de inicio-fin: 08/01/2013 - 30/06/2013 **Duración:** 5 meses - 22 días
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 4** **Nombre del proyecto:** Herramientas Visuales para el Aprendizaje de los Algoritmos de Encaminamiento en las Redes de Computadores
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Otros
Entidad de realización: UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, A. M.
Nº de investigadores/as: 6
Entidad/es financiadora/s: UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Cód. según financiadora: ID2012/192
Fecha de inicio-fin: 08/01/2013 - 30/06/2013 **Duración:** 5 meses - 22 días
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 5** **Nombre del proyecto:** ELABORACIÓN DE CONTENIDOS AUDIOVISUALES PARA LA ASIGNATURA DE INFORMÁTICA EN EL GRADO EN INGENIERÍA QUÍMICA.
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Otros
Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Blanco, F. J.
Nº de investigadores/as: 7
Entidad/es financiadora/s: UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Cód. según financiadora: ID11/155
Fecha de inicio-fin: 01/06/2011 - 30/06/2012 **Duración:** 1 año - 1 mes
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 6** **Nombre del proyecto:** Elementos de Interconexión de Redes: Integrando Voz y Datos
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Otros
Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, A. M.
Nº de investigadores/as: 6
Entidad/es financiadora/s: UNIVERSIDAD DE SALAMANCA



Cód. según financiadora: PL11/023

Fecha de inicio-fin: 30/05/2011 - 30/06/2012

Duración: 1 año - 1 mes

Régimen de dedicación: Tiempo completo

7 Nombre del proyecto: Diseño y desarrollo de una arquitectura para guiado de vehículo en condiciones adversas

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego

Nº de investigadores/as: 7

Entidad/es financiadora/s:

CICYT (COMISIÓN INTERMINISTERIAL DE CIENCIA Y TECNOLOGÍA)

Cód. según financiadora: DPI2007-62267

Fecha de inicio-fin: 01/10/2007 - 03/08/2010

Duración: 2 años - 10 meses - 2 días

Cuantía total: 45.738 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

8 Nombre del proyecto: Diseño y elaboración de contenidos audiovisuales para la docencia en la materia de Robótica

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Blanco, F. J.

Nº de investigadores/as: 5

Entidad/es financiadora/s:

CONSEJERÍA DE EDUCACIÓN Y CULTURA DE LA JUNTA DE CASTILLA Y LEÓN

Fecha de inicio-fin: 01/06/2009 - 30/06/2010

Duración: 1 año - 1 mes

Cuantía total: 2.000 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

9 Nombre del proyecto: Sistema híbrido para el guiado de un vehículo industrial del tipo OHV

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego

Nº de investigadores/as: 5

Entidad/es financiadora/s:

JUNTA DE CASTILLA Y LEON

Cód. según financiadora: SA030A07

Fecha de inicio-fin: 01/01/2007 - 31/12/2009

Duración: 3 años

Cuantía total: 15.000 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

10 Nombre del proyecto: Definición y elaboración de procedimientos para el cumplimiento de criterios de calidad en un Máster Oficial orientado hacia la investigación

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica



Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego

Nº de investigadores/as: 4

Entidad/es financiadora/s:

CONSEJERIA DE SANIDAD. JUNTA CASTILLA Y LEON

Cód. según financiadora: 240/2006

Fecha de inicio-fin: 01/01/2007 - 31/12/2008

Duración: 2 años

Cuantía total: 3.000 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

11 Nombre del proyecto: Automatización de una carretilla industrial

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Blanco, F. J.

Nº de investigadores/as: 5

Entidad/es financiadora/s:

ACCIONES CONCERTADAS DE LA UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Fecha de inicio-fin: 01/04/2006 - 31/03/2007

Duración: 1 año

Cuantía total: 6.000 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

12 Nombre del proyecto: PaleoVis - Entorno colaborativo de análisis interactivo y visualización de paleoregistros

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica

Entidad de realización: Universidad de Salamanca

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Therón, R.

Nº de investigadores/as: 2

Entidad/es financiadora/s:

CONSEJERÍA DE EDUCACIÓN Y CULTURA DE LA JUNTA DE CASTILLA Y LEÓN

Fecha de inicio-fin: 01/01/2005 - 31/12/2006

Duración: 2 años

Cuantía total: 12.800 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

13 Nombre del proyecto: Planificación de caminos libres de colisiones en robots utilizando el Espacio de las Configuraciones

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.

Nº de investigadores/as: 8

Entidad/es financiadora/s:

MINISTERIO DE CIENCIA Y TECNOLOGIA

Fecha de inicio-fin: 01/12/2002 - 01/12/2005

Duración: 3 años

Cuantía total: 71.300 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo



- 14 Nombre del proyecto:** Reconstrucción de Variables Paeloceanográficas mediante el uso de Técnicas de Inteligencia Artificial a Partir de Microfósiles en los Sectores Oceánicos Antártico y Subantártico
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Therón, R.
Nº de investigadores/as: 8
Entidad/es financiadora/s: CICYT (COMISIÓN INTERMINISTERIAL DE CIENCIA Y TECNOLOGÍA)
Cód. según financiadora: REN2002-11126-E
Fecha de inicio-fin: 01/07/2003 - 28/02/2005 **Duración:** 1 año - 8 meses
Cuantía total: 8.000 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 15 Nombre del proyecto:** Desarrollo de un sitio web de historia de la informática
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Autonómica
Entidad de realización: DEPARTAMENTO DE INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego
Nº de investigadores/as: 5
Entidad/es financiadora/s: JUNTA DE CASTILLA LEON
Fecha de inicio-fin: 01/04/2003 - 31/12/2004 **Duración:** 1 año - 9 meses
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 16 Nombre del proyecto:** Una herramienta integrada para la enseñanza de los fundamentos de la transmisión de datos y las redes de ordenadores
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Autonómica
Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego
Nº de investigadores/as: 4
Entidad/es financiadora/s: JUNTA DE CASTILLA LEON
Fecha de inicio-fin: 10/01/2001 - 23/12/2003 **Duración:** 2 años - 11 meses - 13 días
Cuantía total: 6.010,12 €
Régimen de dedicación: Tiempo completo
- 17 Nombre del proyecto:** Control Supervisado Inteligente para la mejora del proceso productivo de la Industria del cerdo ibérico
Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional **Ámbito geográfico:** Nacional
Entidad de realización: Universidad de Salamanca
Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.
Nº de investigadores/as: 11
Entidad/es financiadora/s: JUNTA DE CASTILLA LEON



Cód. según financiadora: SA02/00F

Fecha de inicio-fin: 01/01/2000 - 01/12/2002

Duración: 2 años - 11 meses

Cuantía total: 42.070,85 €

Régimen de dedicación: Tiempo completo

Aportación del solicitante: Desarrollo de aplicación informática para el control supervisado inteligente

Contratos, convenios o proyectos de I+D+i no competitivos con Administraciones o entidades públicas o privadas

1 Nombre del proyecto: Migración de plataforma hardware y entorno de desarrollo software en sistema de simulación médica

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Entidad de realización: SIMDEMED SALAMANCA, S.L.

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.

Nº de investigadores/as: 3

Cód. según financiadora: LECL

Fecha de inicio: 19/01/2015

Duración: 1 año

2 Nombre del proyecto: Migración de plataforma Hardware y entorno de desarrollo de software en sistema de simulación médica.

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

SIMDEMED SALAMANCA, S.L.

Fecha de inicio: 09/01/2015

Duración: 1 año

Cuantía total: 2.015 €

3 Nombre del proyecto: Integración de visor 3D en Software de entrenamiento médico.

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.

Nº de investigadores/as: 3

Entidad/es financiadora/s:

SIMDEMED SALAMANCA, S.L.

Fecha de inicio: 07/07/2014

Duración: 1 año - 1 día

Cuantía total: 2.000 €

4 Nombre del proyecto: Desarrollo simulador médico para entrenamiento de anestelistas.

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.

Nº de investigadores/as: 6



Entidad/es financiadora/s:
SIMDEMED SALAMANCA, S.L.

Fecha de inicio: 06/05/2013
Cuantía total: 15.000 €

Duración: 3 meses

5 Nombre del proyecto: Diseño de software de control y operación de diversos sistemas de escaner basados en sensores de rayos X

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego

Nº de investigadores/as: 8

Entidad/es financiadora/s:
SENTINEL SPAIN, S.L.

Fecha de inicio: 01/02/2011
Cuantía total: 90.000 €

Duración: 1 año

6 Nombre del proyecto: DISEÑO DE SOFTWARE DE CONTROL DE UN ROBOT PARA UN ESCANER BASADO EN UN SENSOR DE RAYOS X

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego

Nº de investigadores/as: 6

Entidad/es financiadora/s:
Sentinel Spain S.L.

Fecha de inicio: 03/06/2008
Cuantía total: 221.000 €

Duración: 2 años - 7 meses - 28 días

7 Nombre del proyecto: Supervisión local de variables críticas de una red de autómatas en una instalación cárnica

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Moreno, V.

Nº de investigadores/as: 4

Entidad/es financiadora/s:
JAMON JABUGO, SLU

Cód. según financiadora: LACL

Fecha de inicio: 02/05/2008
Cuantía total: 3.000 €

Duración: 6 meses

8 Nombre del proyecto: Diseño de software y automatismos de control de un escaner basado en un sensor de rayos X

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Otros

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego



Nº de investigadores/as: 5
Entidad/es financiadora/s:
SENTINEL SPAIN, S.L

Cód. según financiadora: LBPI
Fecha de inicio: 03/12/2007
Cuantía total: 73.772,78 €

Duración: 6 meses

9 Nombre del proyecto: Integración de tecnologías XML y LDAP en aplicación de inspección de contorno

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego

Nº de investigadores/as: 4
Entidad/es financiadora/s:
ENUSA

Fecha de inicio: 01/01/2003
Cuantía total: 8.000 €

Duración: 2 años - 11 meses

10 Nombre del proyecto: Software de control y comunicaciones en tiempo real del equipo de inspección de contornos de conjuntos combustibles según especificación ESP-EQ-EC001

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Entidad de realización: DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): María Belén Curto Diego

Nº de investigadores/as: 4
Entidad/es financiadora/s:
ENUSA

Fecha de inicio: 01/01/2001
Cuantía total: 18.000 €

Duración: 2 años

11 Nombre del proyecto: Diseño, instalación y seguimiento de una Intranet mediante nuevas tecnologías

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Nacional

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Therón, R.

Nº de investigadores/as: 2
Entidad/es financiadora/s:
EDUARDO SÁNCHEZ SL

Fecha de inicio: 01/12/1999
Cuantía total: 2.103,54 €

Duración: 6 meses

12 Nombre del proyecto: Desarrollo de Sistema de Gestión de Datos de Laboratorio de I+D de Tecnologías del Agua

Modalidad de proyecto: De investigación y desarrollo incluida traslacional

Ámbito geográfico: Autonómica

Grado de contribución: Investigador/a

Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...): Vega, P.

Nº de investigadores/as: 4

**Entidad/es financiadora/s:**

CENTRO DE INVESTIGACIÓN Y DESARROLLO TECNOLÓGICO DEL AGUA (CIDTA)

Fecha de inicio: 01/01/1997**Duración:** 2 años**Cuantía total:** 3.000 €**13 Nombre del proyecto:** Explotación distribuida de aplicación de control de calidad del Jamón de Guijuelo.**Modalidad de proyecto:** De investigación y desarrollo incluida traslacional**Ámbito geográfico:** Autonómica**Grado de contribución:** Investigador/a**Entidad de realización:** DEPARTAMENTO INFORMATICA Y AUTOMATICA. UNIVERSIDAD DE SALAMANCA**Nombres investigadores principales (IP, Co-IP,...):** Moreno, V.**Nº de investigadores/as:** 3**Entidad/es financiadora/s:**

CONSEJO REGULADOR, DENOMINACIÓN DE ORIGEN, JAMÓN DE GUIJUELO

Fecha de inicio: 01/01/1997**Duración:** 1 año**Cuantía total:** 3.000 €

Actividades científicas y tecnológicas

Producción científica

Publicaciones, documentos científicos y técnicos

1 Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Kathia Pittí; Jesús Fernando Rodríguez Aragón. Improving Robotics Teaching in the Computer Engineering Degree through the Action-Research Approach. International Journal of Engineering Education. 31/3, pp. 798 - 804. (Irlanda): 2015. ISSN 0949-149X**Tipo de producción:** Artículo científico**Tipo de soporte:** Revista**Posición de firma:** 1**Nº total de autores:** 5**2** Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Carlos Fernández Caramés. PROPUESTA DOCENTE PARA LAS PRÁCTICAS DE ROBÓTICA EN ELGRADO DE INGENIERÍA INFORMÁTICA. Teoría de la Educación: Educación y Cultura en la Sociedad de la Información TESI. 13/2, pp. 156 - 172. 10/09/2012. ISSN 1138-9737**Tipo de producción:** Artículo científico**Tipo de soporte:** Revista**Posición de firma:** 1**Nº total de autores:** 4**3** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. Collision Detection through Deconstruction of Articulated Objects. Lecture Notes in Computer Science. 4069, pp. 165 - 174. 11/07/2006.**Tipo de producción:** Artículo científico**Tipo de soporte:** Revista**Posición de firma:** 4**Nº total de autores:** 4**4** Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. A Mathematical Formalism for the Evaluation of C-Space for Redundant Robots. Lecture Notes in Computational Science and Engineering. pp. 596 - 601. (Alemania): 01/10/2005. ISSN 1439-7358**Tipo de producción:** Artículo científico**Tipo de soporte:** Revista



Posición de firma: 4
Nº total de autores: 3

- 5** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.A Mathematical Formalism for the Evaluation of C-Space for Redundant Robots.Lecture Notes in Computer Science. 3643, pp. 596 - 601. 07/02/2005.
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4
- 6** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.Assesing Methods for the Evaluation of the Configuration Space for Planar Revolute Manipulators. Journal of Computational Methods in Sciences and Engineering. 4, pp. 149 - 156. (Reino Unido): 01/10/2004. ISSN 1472-7978
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4
- 7** María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Blanco, F. J.A General Method for C-space Evaluation and its Application to Articulated Robots.Ieee transactions on robotics and automation. 18/1, pp. 24 - 31. (Estados Unidos de América): 01/02/2002. ISSN 1042-296X
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 3
- 8** Therón, R.; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; García, F. J.Parallelism and robotics: The perfect marriage. Crossroads Online. 8, Nº 3, (Estados Unidos de América): 2002. ISSN 1528-4980
Tipo de producción: Artículo científico **Tipo de soporte:** Revista
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 5
- 9** Francisco Javier Serrano Rodríguez; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Blanco, F. J.; Raúl Alves Santos; Alberto Rodríguez Valle. Actas XXXI Jornadas de Automática 2010. TELEOPERACIÓN DE UN VEHÍCULO INDUSTRIAL INTEGRADA EN MISSIONLAB. pp. 113. (España): 01/09/2010. ISBN 978-84-693-0715-1
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 6
- 10** RAUL ALVES SANTOS; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Vicente, J. A.; Blanco, F. J.Actas Jornadas de Automática 2009. SUPERVISIÓN DE UNA CARRETILLA ROBOTIZADA VÍA OPC. pp. 122 - 127. (España): CEA/IFAC, 02/09/2009. ISBN 13-978-84-692-23871
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 5
Nº total de autores: 5
- 11** Rubén González del Pozo; Moreno, V.; Therón, R.; María Belén Curto Diego; Alberto Rodríguez Valle; Blanco, F. J.Actas Jornadas de Automática 2009. Navegación topológica de un robot basada en el reconocimiento visual de patrones. pp. 133 - 138. (España): CEA/IFAC, 02/09/2009. ISBN 13-978-84-692-23871
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 6



- 12** Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; RAUL ALVES SANTOS; Vicente, J. A. Actas Jornadas de Automática 2009. Experiencia en la utilización del robot roomba en sesiones prácticas de una asignatura de robótica. pp. 115 - 120. (España): CEA/IFAC, 02/09/2009. ISBN 13-978-84-692-23871
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 5
- 13** Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Carlos Fernández Caramés; Blanco, F. J. Proceedings of the 3rd Internacional Workshop on Intelligent Robotics (IROBOT2008). Clustering and Line Detection in Laser Range Measurements. pp. 13 - 24. (Portugal): INSTIC, 15/10/2008. ISBN 97288 6211-3
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4
- 14** Carlos Fernández Caramés; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. Proceedings of the 6th Internacional Workshop on Practical Applications of Agents and Multiagent Systems. Extracción de Características en un Agente Cartógrafo Mediante un Escáner Láser 2D. pp. 139 - 148. (España): UNIVERSIDAD DE SALAMANCA, 01/07/2007. ISBN 978-84-611-8858-1
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4
- 15** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. Articulated Motion and Deformable Objects. Collision Detection Trough Deconstruction of Articulated Objects. 4069/2006, pp. 165 - 174. SPRINGER, BERLIN, 18/07/2006. ISBN 0302-9743
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4
- 16** Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Therón, R. Proceedings of the IEEE International Conference on Robotics and Automation. C-space Evaluation for Mobile Robot at Large Workspaces. pp. 3445 - 3450. (Estados Unidos de América): IEEE, 18/05/2005. ISBN 0-7803-8917-X
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 4
- 17** Roberto Therón Sánchez; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V. EUROCAST 2005: Cast and Tools for Robotics, Vehicular and Communication Systems. A Mathematical Formalism for the Evaluation of C-Space for Redundant Robots. pp. 305 - 308. SPRINGER VERLAG, 03/2005. ISBN 84-689-02432-5
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 4
- 18** Therón, R.; Moreno, V.; Blanco, F. J.; M^a Belén Curto Diego. EUROCAST 2005: 10th International Conference on Computer Aided Systems Theory. A Mathematical Formalism for the Evaluation of C-Space for Redundant Robots. 3643, pp. 596 - 601. 02/02/2005. ISBN 84-689-02432-5
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 4
- 19** Therón, R.; Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego. Proceedings of the the 5th IFAC/EURON Symposium on Intelligent Autonomous Vehicles - IAV2004. Hierarchical C-Space evaluation for mobile robots. IFAC, 05/07/2004.



Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 4

Tipo de soporte: Libro

- 20** Vicente, J. A.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Blanco, F. J. 3rd International workshop on practical applications of agents and multiagent systems : IWPAAMS 2004. Los agentes en la implementación de Robots Móviles Autónomos. pp. 147 - 152. (España): UNIVERSIDAD DE BURGOS, 01/01/2004. ISBN 84-96394-07-7

Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4

Tipo de soporte: Libro

- 21** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. Proceedings of the IEEE 11th International Conference on Advanced Robotics. Configuration Space of 3D Mobile Robots: Parallel Processing. pp. 210 - 215. (Portugal): IEEE, 30/06/2003. ISBN 972-96889-8-2

Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4

Tipo de soporte: Libro

- 22** Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Therón, R. Proceedings of the IEEE 11th International Conference on Advanced Robotics. C-space evaluation using Hierarchical Data Structures. pp. 1623 - 1628. (Portugal): IEEE, 30/06/2003. ISBN 972-96889-8-2

Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 4

Tipo de soporte: Libro

- 23** I. González; R.M. Martín; Alvarez, I.; Blanco, F. J.; Moreno, V. Advances in technology-based education: Toward a knowledge-based society. JRF: Tool to help robotics teaching. 3, pp. 1710 - 1714. (España): CONSEJERÍA DE EDUCACIÓN, CIENCIA Y TECNOLOGÍA DE LA JUNTA DE EXTREMADURA, 2003. ISBN 84-96212-12-2

Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 5

Tipo de soporte: Libro

- 24** María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Therón, R.; Blanco, F. J. Proceedings of the 2002 IEEE (RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems. Obstacle Evaluation of the Configuration Space for Cylindrical Manipulators. pp. 1669 - 1674. (Suiza): IEEE, 30/09/2002. ISBN 0-7803-7399-5

Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4

Tipo de soporte: Libro

- 25** Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. Proceedings of the Computational and Mathematical Methods on Science and Engineering. Assessing Methods for the Evaluation of the Configuration Space for Planar Revoluted Manipulators. III, pp. 243 - 252. UNIVERSIDAD DE ALICANTE, 20/09/2002. ISBN 84-607-5365-4

Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4

Tipo de soporte: Libro

- 26** Therón, R.; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V. Proceedings of the IFAC/IEEE European Control Conference. Evaluation of the Configuration Space of Robots upon a Distributed Computing System. I, pp. 1810 - 1815. (Portugal): IFAC, 04/09/2001. ISBN 972-752-047-2

Tipo de producción: Capítulo de libro
Posición de firma: 2

Tipo de soporte: Libro



Nº total de autores: 4

- 27** Blanco, F. J.; Therón, R.; María Belén Curto Diego; Moreno, V. IFAC workshop on Mobile Robot Technology. Towards an Efficient Use of Memory in the Evaluation of Configuration Space of a Robot. 1, pp. 160 - 165. IFAC, 20/05/2001. ISBN 0-08-043902-0
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 4
- 28** María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Blanco, F. J. Proceedings of IFAC workshop on Mobile Robot Technology. A Theoretical Approach to Potential Fields within the Configuration Space Using Green's Functions. pp. 13 - 18. ELSEVIER SCIENCE, 01/05/2001. ISBN 0-08-043902-0
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 3
- 29** J.L. Gómez; Alvarez, I.; Blanco, F. J.; García, F. J.; María Belén Curto Diego. Computers and Education: Toward an Interconnected Society. Simurob and JRF. Teaching Tools for Robot Simulation and Programming. pp. 167 - 175. (Holanda): KLUWER ACADEMIC PUBLISHERS, 2001. ISBN 0-7923-7188-7
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 5
- 30** García, F. J.; Moreno, M. N.; Moreno, A. M.; G. González; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. Computers and Education: Towards an interconnected Society. ADAM CASE: Using upper CASE tools in Software Engineering Laboratory. pp. 149 - 158. (España): KLUWER ACADEMIC PUBLISHERS, 2001. ISBN 0-7923-7188-7
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 6
Nº total de autores: 6
- 31** Therón, R.; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V. Proceedings of the International SGI User's Conference 2000. Parallel Processing of the Configuration Space of Robots. pp. 457 - 467. (Polonia): University of Krakow, 11/10/2000. ISBN 83902363-9-7
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 4
- 32** E. Calzada; María Belén Curto Diego; Moreno, A. M.; Moreno, V.; Blanco, F. J.; García, F. J. Computers and Education in 21st Century. APRISA: A tool for teaching the interconnection of Open Systems. pp. 137 - 147. KLUWER ACADEMIC PUBLISHERS, 01/07/2000.
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 5
Nº total de autores: 6
- 33** Therón, R.; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V. Actas de las XX Jornadas de Automática. Implementación Paralela de Algoritmos para la Evaluación Rápida del Espacio de las Configuraciones de un Robot. pp. 191 - 195. (España): UNIVERSIDAD DE SALAMANCA, 27/09/1999.
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 2
Nº total de autores: 4



- 34** María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Therón, R.; Blanco, F. J. Proceedings of the IAARC/IFAC/IEEE International Symposium on Automation and Robotics in Construction ISARC'99. Fast Obstacle Evaluation of the Configuration Space for a Construction Tower Crane. pp. 433 - 440. 22/09/1999. ISBN M-33594-1999
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 4
Nº total de autores: 4
- 35** Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego. Proceedings of IFAC Workshop on Intelligent Components for Vehicles ICV-98. Path planning method for mobile robots in changing environments. pp. 425 - 430. (España): ELSEVIER APPLIED SCIENCE, LONDON, 01/04/1998. ISBN 0-08-043232-8
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 1
Nº total de autores: 3
- 36** Moreno, V.; Sanz, E.; Blanco, F. J. Proceedings of CIRA-97- IEEE International Symposium on Computational Intelligence in Robotics and Automation. Parallel path planning with temporal parameterization. pp. 102 - 107. IEEE, 10/07/1997. ISBN 0-8186-8138-1
Tipo de producción: Capítulo de libro **Tipo de soporte:** Libro
Posición de firma: 3
Nº total de autores: 3

Trabajos presentados en congresos nacionales o internacionales

- 1** **Título del trabajo:** A new approach to Robotics teaching at Computer Science Engineering degree based on action-research
Nombre del congreso: First International Conference on Technological Ecosystems for Enhancing Multiculturality, TEEM 2013
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: SALAMANCA, España
Fecha de celebración: 14/11/2013
Fecha de finalización: 15/11/2013
Ciudad entidad organizadora: SALAMANCA, España
Kathia Pittí; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Blanco, F. J. "PROCEEDINGS TEEM'13 Technological Ecosystems for Enhancing Multiculturality". , UNIVERSIDAD DE SALAMANCA, ISBN 978-1-4503-2345-1
- 2** **Título del trabajo:** Teleoperación de un vehículo industrial integrada en MissionLab
Nombre del congreso: XXXI Jornadas de Automática
Ámbito geográfico: Nacional
Tipo de participación: Participativo - Póster
Ciudad de celebración: JAEN, España
Fecha de celebración: 08/09/2010
Fecha de finalización: 10/09/2010
Ciudad entidad organizadora: JAEN, España
Francisco Javier Serrano Rodríguez; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Blanco, F. J.; Raúl Alves Santos; Alberto Rodríguez Valle. ISBN 978-84-693-0715-1
- 3** **Título del trabajo:** Control y Supervisión de Plantas Didácticas vía OPC con EDUSCA
Nombre del congreso: XXX Jornadas de Automática
Ámbito geográfico: Nacional
Tipo de participación: Participativo - Póster



Ciudad de celebración: VALLADOLID, España

Fecha de celebración: 02/09/2009

Fecha de finalización: 04/09/2009

Ciudad entidad organizadora: VALLADOLID, España

Raúl Alves Santos; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Jesús Fernando Rodríguez Aragón; Blanco, F. J. ISBN 13-978-84-692-2387-1

- 4 Título del trabajo:** Experiencias en la utilización del Robot ROOMBA en sesiones prácticas de una asignatura de robótica

Nombre del congreso: XXX Jornadas de Automática

Ámbito geográfico: Nacional

Tipo de participación: Participativo - Póster

Ciudad de celebración: VALLADOLID, España

Fecha de celebración: 02/09/2009

Fecha de finalización: 04/09/2009

Ciudad entidad organizadora: VALLADOLID, España

Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Raúl Alves Santos; Vicente, J. A. ISBN 13-978-84-692-2387-1

- 5 Título del trabajo:** Supervisión de una carretilla robotizada vía OPC

Nombre del congreso: XXX Jornadas de Automática

Ámbito geográfico: Nacional

Tipo de participación: Participativo - Póster

Ciudad de celebración: VALLADOLID, España

Fecha de celebración: 02/09/2009

Fecha de finalización: 04/09/2009

Ciudad entidad organizadora: VALLADOLID, España

Raúl Alves Santos; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Vicente, J. A.; Blanco, F. J. ISBN 13-978-84-692-2387-1

- 6 Título del trabajo:** Clustering and Line Detection in Laser Range Measurements

Nombre del congreso: 3rd Internacional Workshop on Intelligent Robotics

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Póster

Ciudad de celebración: Lisboa, Portugal

Fecha de celebración: 13/10/2008

Fecha de finalización: 13/10/2008

Ciudad entidad organizadora: Lisboa, Portugal

María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.; Moreno, V.; Carlos Fernández Caramés. "Proceedings of 3rd Internacional Workshop on Intelligent Robotics". 1, pp. 13 - 24. , INSTITUTO SUPERIOR TÉCNICO (UNIVERSIDAD DE LISBOA), ISBN 972886208-3

- 7 Título del trabajo:** Extracción de Características en un Agente Cartógrafo Mediante un Escáner Láser 2D

Nombre del congreso: 6th Internacional Workshop on Practical Applications of Agents and Multiagent Systems

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: SALAMANCA, España

Fecha de celebración: 12/11/2007

Fecha de finalización: 13/11/2007

Ciudad entidad organizadora: SALAMANCA, España



Carlos Fernández Caramés; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. "Proceedings of 6th Internacional Workshop on Practical Applications of Agents and Multiagent Systems". 1, pp. 139 - 148. ,
SERVICIO DE PUBLICACIONES DE LA UNIVERSIDAD DE SALAMANCA, ISBN 978-84-611-8858-1

- 8** **Título del trabajo:** Collision Detection trough Deconstruction of Articulated Objects
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: PALMA DE MALLORCA, España
Fecha de celebración: 23/07/2006
Fecha de finalización: 23/07/2006
Ciudad entidad organizadora: PALMA DE MALLORCA, España
Moreno, V.; Therón, R.; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego.
- 9** **Título del trabajo:** A Mathematical Formalism for the Evaluation of the C-space for Redundant Robots
Nombre del congreso: EUROCAST 2005 Cast and Tools for Robotics, Vehicular and Communication Systems
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, España
Fecha de celebración: 07/02/2005
Fecha de finalización: 11/02/2005
Ciudad entidad organizadora: Las Palmas de Gran Canaria, España
Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J. "Proceedings EUROCAST 2005 Cast and Tools for Robotics, Vehicular and Communication Systems". 1,
- 10** **Título del trabajo:** Hierarchical C-Space evaluation for mobile robots
Nombre del congreso: IAV-2004. IFAC SYMPOSIUM ON INTELLIGENT AUTONOMOUS VEHICLES
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: LISBOA, Portugal
Fecha de celebración: 01/07/2004
Fecha de finalización: 01/07/2004
Ciudad entidad organizadora: LISBOA, Portugal
Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Vicente, J. A. "Hierarchical C-Space evaluation for mobile robots".
- 11** **Título del trabajo:** Configuration Space of 3D Mobile Robots
Nombre del congreso: IEEE 111th International Conference on Adadvanced Robotics
Ámbito geográfico: Nacional
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Coimbra, Portugal
Fecha de celebración: 30/06/2003
Fecha de finalización: 30/06/2003
Ciudad entidad organizadora: Coimbra, Portugal
Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.
- 12** **Título del trabajo:** C-space evaluation using hierarchical data structures
Nombre del congreso: ICAR-2003. International Conference on Advanced Robotics
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Portugal



Fecha de celebración: 01/06/2003

Fecha de finalización: 07/06/2003

Ciudad entidad organizadora: Portugal

Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego. "C-space evaluation using hierarchical data structures". ISBN 972-96889-8-2

- 13 Título del trabajo:** JRF: Tool to help robotics teaching
Nombre del congreso: II International Conference on Multimedia and Information & Communication Technologies in Education. m-ICTE2003
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Póster
Ciudad de celebración: BADAJOZ, España
Fecha de celebración: 2003
Fecha de finalización: 31/12/2003
Ciudad entidad organizadora: BADAJOZ, España
I. González; R.M. Martín; Alvarez, I.; Blanco, F. J.; Moreno, V. ISBN 84-96212-12-2
- 14 Título del trabajo:** Assesing Methods for the Evaluation of the Configuration Space for Planar REvolved Manipulators
Nombre del congreso: 2002 Computational and Mathematical Methods on Science and Engineering
Ámbito geográfico: Nacional
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Alicante, España
Fecha de celebración: 20/09/2002
Fecha de finalización: 20/09/2002
Ciudad entidad organizadora: Alicante, España
Therón, R.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Blanco, F. J.
- 15 Título del trabajo:** Evaluation of the Configuration Space of Robots Upon a Distributed Computing System
Nombre del congreso: IEEE / IFAC European Control Conference. ECC 2001
Ámbito geográfico: Nacional
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Oporto, Portugal
Fecha de celebración: 04/09/2001
Fecha de finalización: 04/09/2001
Ciudad entidad organizadora: Oporto, Portugal
Therón, R.; Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V. "Proceedings of IEEE / IFAC European Control Conference. ECC 2001". FEUP EDICIONES, ISBN 972-752-047-2
- 16 Título del trabajo:** JRF: Una herramienta multiplataforma para el diseño y simulación de estructuras robóticas
Nombre del congreso: XXII Jornadas de Automática
Ámbito geográfico: Nacional
Tipo de participación: Participativo - Póster
Ciudad de celebración: España
Fecha de celebración: 01/09/2001
Fecha de finalización: 05/09/2001
Ciudad entidad organizadora: España
JOSE LUIS GOMEZ; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; Moreno, A. M.; Sanz, E.; Alvarez, I.; Blanco, F. J. "JRF: Una herramienta multiplataforma para el diseño y simulación de estructuras robóticas".



- 17 Título del trabajo:** A Theoretical Approach to Potential Fields within the Configuration Space Using Green's Functions
Nombre del congreso: IFAC workshop on Mobile Robot Technology
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: JEJUDO, República de Corea
Fecha de celebración: 25/05/2001
Fecha de finalización: 30/05/2001
Ciudad entidad organizadora: JEJUDO, República de Corea
María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Blanco, F. J."Proc. in International Workshop on Mobile Robot Technology".
- 18 Título del trabajo:** Towards an Efficient Use of Memory in the Evaluation of Configuration Space of a Robot
Nombre del congreso: IFAC workshop on Mobile Robot Technology
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: JEJUDO, República de Corea
Fecha de celebración: 25/05/2001
Fecha de finalización: 30/05/2001
Ciudad entidad organizadora: JEJUDO, República de Corea
Blanco, F. J.; María Belén Curto Diego; Moreno, V.; Therón, R."Proc. in International Workshop on Mobile Robot Technology".
- 19 Título del trabajo:** JRF: herramienta para la simulación y programación de robots
Nombre del congreso: 2º Congreso Internacional de Interacción Persona-Ordenador (Interacción 2001).
Ámbito geográfico: Internacional no UE
Tipo de participación: Participativo - Póster
Ciudad de celebración: SALAMANCA, España
Fecha de celebración: 2001
Fecha de finalización: 31/12/2001
Ciudad entidad organizadora: SALAMANCA, España
J.L. Gómez; Alvarez, I.; Blanco, F. J.ISBN 84-7800-874-8
- 20 Título del trabajo:** Propuesta de una arquitectura software basada en componentes distribuidos para una célula CIM
Nombre del congreso: Primer Taller de Trabajo de Ingeniería del Software basada en Componentes Distribuidos - IScDIS'00
Ámbito geográfico: Otros
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: VALLADOLID, España
Fecha de celebración: 08/11/2000
Fecha de finalización: 08/11/2000
Ciudad entidad organizadora: VALLADOLID, España
García, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego; J. González; Moreno, A. M.; Blanco, F. J.
- 21 Título del trabajo:** Parallel Processing of the Configuration Space of Robots
Nombre del congreso: SGI Users Conference
Ámbito geográfico: Nacional
Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)
Ciudad de celebración: Cracovia, Polonia
Fecha de celebración: 11/10/2000



Fecha de finalización: 11/10/2000

Ciudad entidad organizadora: Cracovia, Polonia

Blanco, F. J.; Therón, R.; María Belén Curto Diego; Moreno, V. UNIVERSIDAD DE CRACOVIA,

22 Título del trabajo: Propuesta de una Arquitectura Software Basada en Componentes Distribuidos para una Célula CIM

Nombre del congreso: V Jornadas de Ingeniería del Software y Bases de Datos, JISBD¿2000

Ámbito geográfico: Nacional

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: VALLADOLID, España

Fecha de celebración: 01/10/2000

Fecha de finalización: 01/10/2000

Ciudad entidad organizadora: VALLADOLID, España

Moreno, V.; García, F. J.; María Belén Curto Diego; JAIME GONZALEZ; Blanco, F. J. "Propuesta de una Arquitectura Software Basada en Componentes Distribuidos para una Célula CIM".

23 Título del trabajo: Diseño y desarrollo de una aplicación informática para la gestión de laboratorios

Nombre del congreso: I Jornadas Interacción Persona Ordenador

Ámbito geográfico: Otros

Tipo de participación: Participativo - Póster

Ciudad de celebración: GRANADA, España

Fecha de celebración: 06/2000

Fecha de finalización: 30/06/2000

Ciudad entidad organizadora: GRANADA, España

Francisco, M.; Vega, P.; Blanco, F. J. "Actas de las jornadas, pp. 270-277".

24 Título del trabajo: Simurob y JRF: Herramientas docentes para simulación y programación de robots

Nombre del congreso: Simposio Internacional de Informática Educativa (SIIE 2000).

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Póster

Ciudad de celebración: PUERTOLLANO, España

Fecha de celebración: 2000

Fecha de finalización: 31/12/2000

Ciudad entidad organizadora: PUERTOLLANO, España

L. Gómez; Alvarez, I.; Blanco, F. J. ISBN 84-607-1341-5

25 Título del trabajo: Path planning method for mobile robots in changing environments

Nombre del congreso: IFAC WORKSHOP ON INTELLIGENT COMPONENTS FOR VEHICLES ICV-98

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Tipo de participación: Participativo - Ponencia oral (comunicación oral)

Ciudad de celebración: España

Fecha de celebración: 01/04/1998

Fecha de finalización: 04/04/1998

Ciudad entidad organizadora: SEVILLA, España

Blanco, F. J.; Moreno, V.; María Belén Curto Diego. "Path planning method for mobile robots in changing environments". ISBN 0-08-043232-8



Gestión de I+D+i y participación en comités científicos

Organización de actividades de I+D+i

Título de la actividad: First International Conference on Technological Ecosystems for Enhancing Multiculturality

Tipo de actividad: Conferencia (Organización)

Ámbito geográfico: Internacional no UE

Fecha de inicio: 14/11/2013

Otros méritos

Estancias en centros de I+D+i públicos o privados

Entidad de realización: Simon Fraser University

Ciudad entidad realización: Simon Fraser University, Canadá

Fecha de inicio-fin: 18/06/1999 - 10/09/1999

Duración: 2 meses - 23 días

Objetivos de la estancia: Doctorado/a

Tareas contrastables: Estancia de 12 semanas durante el disfrute de la beca de Formación de Profesorado Universitario

Resumen de otros méritos

Descripción del mérito: Premios en concursos de MicroRobótica

Fecha de concesión: 01/01/2002